王续乔个人简介



一、 个人基本信息

出生日期：1983 年 9 月
籍 贯：吉林省吉林市
性 别：男
民 族：汉族
职 称：高级实验师
工作单位：中国民航大学电子信息与自动化学院
通信地址：天津市中国民航大学（南区）海航科技大厦 E402 室
邮政编码：300300
电 话：022-24092714(院办)
电子邮箱：wang_xu_qiao@163.com

二、 工作经历

2006.07 至今：中国民航大学通信工程系任职，2018 年晋升为高级实验师
2013.11 至今：中国民航大学 通信工程系 实验室主任
2017.07 至今：通信导航监视天津市级实验教学示范中心、天津市级虚拟仿真实验中心副主任（执行主任）

三、 学术兼职

- 教育部学位与研究生教育发展中心论文评审专家
- 南京航空航天大学学报（自然科学版、英文版）两刊青年编委
- 中国民航大学高等教育研究特聘研究员
- IEEE RAS member

四、 社会兼职

- 全国大学生电子设计竞赛天津赛区测评专家组成员
- 军事科学院军事智能研究院项目评审专家库成员

五、 荣誉称号

- 中国民航大学校级优秀教师
- 中国民航大学青年骨干教师
- 中国民航大学优秀本科生导师
- 中国民航大学大学生创新创业训练项目优秀指导教师
- 华北五省（市、自治区）大学生机器人大赛优秀指导教师

六、 主要研究方向和科研业绩

研究方向：

- 变体飞行器系统设计、重构控制与应用
- 智慧机场智能装备

科研信息：

- 面向受限空间的旋翼飞行器动态重构及运动控制方法研究
- 民航飞机轮挡作业状态监测方法研究
- 列车货检安全检测监控与管理系统
- 列车货检安全监控管理系统规模运行验证
- 机场便捷值机协同技术研究与应用
- 全自助值机系统规模建设与示范应用研究

获奖：

- 中国航空运输协会民航科学技术二等奖 1 项
- 中国科技产业化促进会科技产业化二等奖 1 项
- 指导获全国大学生电子设计竞赛天津赛区一等奖 1 项
- 指导获“挑战杯”全国大学生课外学术科技作品竞赛天津市一等奖 1 项、三等奖 1 项
- 指导获华北五省（市、自治区）大学生机器人大赛一等奖 2 项、二等奖 2 项、三等奖 1 项
- 指导获中国国际“互联网+”大学生创新创业大赛天津赛区三等奖 1 项

七、 论著目录

近 5 年代表性论文：

[1] X.Q.Wang, D.Guo, C.L.Zhao, M.H.Duan and Q.J.Luo, “Motion Control and Power Distribution of H-Shaped Multi-Modal Transformable Rotorcraft,” in IEEE Robotics and Automation Letters(RA-L), vol. 11, no. 3, pp. 3039-3046, March 2026, doi: 10.1109/LRA.2026.3655264. Transfer to 2026 ICRA in Vienna (JCR Q1 IF.5.3, 中科院 2 区, SCI：001673823600040 EI：20260519980826)

[2] 王续乔,李靖民,段梦豪,等.链式变体旋翼飞行器变载荷姿态控制[J].南京航空航天大学学报,2025,57(06):1085-1101.

[3] 王续乔,杨帅.多节链式倾转旋翼飞行器构形重构与策略研究[J].电子测量与仪器学报,2025,39(03):125-135.（EI：20252918819433）

[4] Xuqiao Wang, Jingmin Li. Attitude Control of V-shaped rotor power layout Under Sudden Load Changes[C].Journal of Physics: Conference Series (JPCS).2025.(EI：20252718726954)

[5] 王续乔,郭达,赵昌丽,等.“工”字变体旋翼飞行器动态重构运动分析与姿态控制[J].机器人,2024,46(06):641-651.（EI：20250417762364）

[6] 王续乔,来飞龙,赵昌丽.多节链式倾转旋翼飞行器重构控制与运动仿真[J].北京航空航天大学学报,2024,50(05):1523-1531.（EI：20242616319130）

[7] 赵昌丽,郭达,王续乔,等.可动态重构的旋翼飞行器设计与运动特性分析[J].机器人,2021.43(5):620-628.(EI: 20214311077736)

专利信息：

[1] 一种航空旅客自助行李移动托管系统及控制方法[P].CN201410064102.X（已许可）

[2] 一种工字变体旋翼飞行器及动态重构控制方法[P].CN202311486795.7（已授权）

[3] 面向民用机场 PAPI 灯角度校准设备和方法[P].CN202411041698.1（已公开）

[4] 一种基于蜻蜓运动模型的仿生机械结构[P].CN202420680145.X（已转让）

[5] 一种无人机的构形变换方法及动力分配方法[P].CN202510489985.7（已公开）

[6] 飞机单体轮挡检测装置[P].CN201930084288.9（已授权）